Регистрация цифровых объемных голограмм с фазово-модулированным опорным пучком

С. Г. Каленков¹, Г. С. Каленков²

¹ Московский политехнический университет, Москва, Россия

² Институт динамики геосфер РАН, Москва, Россия

Рассмотрен метод регистрации и реконструкции цифровых голограмм с фазово- модулированным опорным пучком, который создаётся подвижным зеркалом интерферометра. В процессе перемещения зеркала в каждом пикселе матрицы записывается интерферограмма интенсивность интерференционного поля, образованного объектным и опорными полями, как функция величины перемещения подвижного зеркала. Фурье преобразование интерферограммы в каждом пикселе матрицы регистрации дает цифровую голограмму. В случае, когда голограмма записывается в свете когерентного источника, набор голограмм, записанных при каждом смещении зеркала, можно рассматривать как цифровые «слои» в объемных голограммах Денисюка. Показано, что при оптимальной связи между шагом зеркала и длиной волны можно при реконструкции голограммы устранить как фон, так и сопряженное изображение.

Ключевые слова: оптика, гиперспектральная голография, сканирующий интерферометр.

Цитирование: **Каленков, С. Г.** Регистрация цифровых объемных голограмм с фазовомодулированным опорным пучком / С. Г. Каленков, Г. С. Каленков // HOLOEXPO 2021 : XVIII Международная конференция по голографии и прикладным оптическим технологиям : Тезисы докладов. — М. : МГТУ им. Н. Э. Баумана, 2021. — С. 35–41.

Введение

В серии наших работ [1–4] был предложен метод регистрации цифровых гиперспектральных голограмм. Особенность данного метода состоит в том, что для записи гиперспектральных голограмм используется источник некогерентного (белого) света. Сама процедура записи состоит в том, что в оптическую схему включено подвижное зеркало для создания серии фазово-модулированных опорных пучков.

Отдельный интерес представляет случай, когда голограмма записывается в свете когерентного источника. В этом случае, как мы показали, набор голограмм, записанных при каждом смещении зеркала, можно рассматривать как цифровые «слои» в объемных голограммах Денисюка. Важная особенность таких объемных цифровых голограмм состоит в том, что процесс восстановления голографического изображения сводится, по- существу, к простому преобразованию Фурье (в каждом пикселе матрицы регистрации) по величине смещения сканирующего зеркала. Кроме того, объемные голограммы, как известно, позволяют восстанавливать одно изображение объекта — действительное или мнимое (сопряженное). Как мы показали, для цифровой объемной голограммы это дает возможность значительно понизить шум, возникающий из-за наложения друг на друга действительного и сопряженного изображения. Сама по себе возможность регистрации цифровых объемных голограмм представляет, конечно, самостоятельную ценность и в других задачах, где есть необходимость регистрации не только плоских объектов, но и протяженных сцен.

1. Модель

В процессе сканирования в каждом пикселе матрицы регистрируется временной сигнал, удобно смещение зеркала δ представить в виде $\delta = Vt$, V -скорость движения зеркала, и $v = \sigma V = V/\lambda -$ частота сигнала.

Тогда выражения для интерферограммы как функция времени имеет вид

$$G(\xi,t) = G_0 + A(\xi) \exp(-2\pi i v t) + A^*(\xi) \exp(2\pi i v t).$$
(1)

Определим \hat{F}_{T} — преобразование функции f(t)

$$\hat{F}_{T}[f] = \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} f(t) \exp(2\pi i v t) dt.$$
(2)

Здесь T = L/V — одного скана зеркала.

При $T \to \infty \hat{F}_T$ — преобразование переходит просто в преобразование Фурье. Комплексно

сопряженное преобразование, очевидно есть $\hat{F}_T^*[f] = \frac{1}{T} \int_{-T/2}^{T/2} f^*(t) \exp(-2\pi i v t) dt$.

В нашей работе [5] рассмотрена процедура записи голограмм, «резонансными» фазовыми шагами, когда длина хода сканирующего зеркала связана с длиной волны излучения условием: $sinc(\sigma L) = sinc(2\sigma L) = 0 \rightarrow \sigma L_m = m \rightarrow L_m = m\lambda$. Как показано в этой работе, это позволяет устранить при реконструкции (преобразовании Фурье) голограммы и фон, и сопряженное изображение. В этой работе мы также показали, что цифровая голография со сканирующим зеркалом имеет тесную и глубокую аналогию с аналоговой голографией Денисюка [6, 7]. Именно: зеркальные слои почернения в толстослойной голограмме Денисюка можно уподобить цифровым голограммам — «цифровым слоям», записанным при каждом шаге сканирующего зеркала.

Поскольку L = VT, то это условие можно записать так.

$$\operatorname{sinc}(vT) = \operatorname{sinc}(2vT) = 0 \longrightarrow vT_m = m \longrightarrow T_m = m\tau, \ \tau = v^{-1}.$$
(3)

В частности, для функции $f(t) \equiv 1$ из (2) и (3) следует, что

$$\hat{F}_{T_m}[1] = \frac{1}{T_m} \int_{-T_m/2}^{T_m/2} 1 \exp(\pm 2\pi i \nu t) dt = \operatorname{sinc}(\pm \nu T_m) = \frac{1}{T_m} \int_{-L_m/2}^{L_m/2} 1 \exp(\pm 4\pi i \nu t) dt = \operatorname{sinc}(2\nu T_m) = 0.$$
(4)

Условие (3) означают, что интерферограмма обрабатывается на временном интервале $T_m = m\tau$, т. е. надо брать целое число периодов сигнала, поступающего на матрицу (в каждый пиксель), с частотой v.

Рассмотрим \hat{F}_{T_m} -*преобразование голограммы* (1). Умножим голограмму (1) на множитель $\frac{1}{T_m} \exp(2\pi i v t)$ и выполним интегрирование по интервалу – $T_m/2 \le t \le T_m/2$. С учетом (3) и (4), получим

$$\hat{F}_{T_m}[G(\xi,t)] = A(\xi).$$
 (5)

Для комплексно сопряжённого преобразования голограммы, очевидно, получим: $\hat{F}^*_{T_m}[G(\xi,t)] = A^*(\xi)$. (Здесь уже голограмму надо умножить на $\frac{1}{T_m} \exp(2\pi i v t)$ и выполнить интегрирование.)

2. Шум

Шум при регистрации голограммы возникает по двум причинам: во-первых, объектное поле распространяется по трассе объект — матрица через оптически неоднородный слой воздуха. Далее такой слой будем называть турбулентной средой. Во-вторых, положение зеркала при записи голограммы определяется с некоторой точности. Поэтому при интегрировании или, при выполнении \hat{F}_{T_m} — преобразования голограммы, нет возможности идти «точно по следам», т. е. брать именно те значения переменной *t*, при которых регистрировалась голограмма $G(\xi, t)$ на каждом шаге.

2.1. Шум, обусловленный турбулентностью

Если бы воздушная трасса была однородна, то амплитуда $A(\xi)$ в плоскости регистрации была бы связана с амплитудой объекта $a(\mathbf{x})$ интегральным оператором $\hat{\Phi}(\xi, x) : A(\xi) = \hat{\Phi}(\xi, x)a(x)$, где, в зависимости от геометрии эксперимента, оператор представляет собой либо преобразование Френеля, либо преобразование Фурье. При наличии турбулентности на трассе, локальное значение показателя преломления среды испытывает случайные флуктуации, поэтому сам оператор $\hat{\Phi}$ является случайной величиной, зависящий от локальных пространственных флуктуаций плотности среды, которые сами зависят от времени. Таким образом, комплексная амплитуда поля в плоскости регистрации $A(\xi)$ зависит от времени.

$$A(\xi,t) = \hat{\Phi}(t,\xi,x)a(x).$$
(6)

В общем случае $\hat{\Phi}(t,\xi,x)$ — есть, вообще говоря, интегральный оператор, который определяется путем решения уравнений Максвелла для распространения световых волн в неоднородной среде. Вопросы, связанные с детальным распространение волн в неоднородной среде, выходят за рамки нашего рассмотрения. Здесь мы ограничимся случаем слабой турбулентности, когда оператор $\hat{\Phi}(t,\xi,x)$ представляет собой преобразование Френеля. В этом случае, подставляя в выражение (1) для интерферограммы, комплексную амплитуду $A(\xi, t)$ получаем

$$G_{ac}(\xi,t) = G_0 + A(\xi,t)\exp(-2\pi i v t) + A^*(\xi,t)\exp(2\pi i v t) =$$

= $G_0(t) + \hat{\Phi}(t,\xi,\mathbf{x})a(\mathbf{x})\exp(-2\pi i v t) + \hat{\Phi}^*(t,\xi,\mathbf{x})a(\mathbf{x})\exp(2\pi i v t).$ (7)

Индекс *ас* в выражении для голограммы (accidental) подчеркивает стохастический процесс регистрации голограммы с учетом шумов $G_{ac}(\xi, t)$. Теперь выполним \hat{F}_{T_m} -преобразования голограммы (7), которое содержит три интеграла: первый интеграл — это преобразование фона $G_0(\xi, t) = |A(\xi, t)|^2 + 1$, которое сводится к преобразованию интенсивности объектного поля в произвольном пикселе ξ , именно

$$\hat{F}_{T_m} G_0(\xi, t) = \frac{1}{T_m} \int_{-T_m/2}^{T_m/2} |A(\xi, t)|^2 \exp(2\pi i v t) dt.$$
(8)

Ели за время порядка T_m интенсивность предметного поля в каждом пикселе ξ существенно во времени не меняется, то $|A(\xi, t)|^2 \approx \text{const}$ и интеграл (8) равен нулю. Это условие: $\hat{F}_{T_m}G_0(\xi,t) = 0$ и означает приближение слабой турбулентности среды на трассе распространения предметной волны от объекта до матрицы регистрации.

Оценим величину интервала времени T_m в наших экспериментах. Зеркало проходит путь порядка 30 мкм примерно за 10 с, так что скорость $V \approx 3$ мкм/с, длина волны $\lambda \approx 0,5$ мкм, тогда частота $v = V/\lambda \approx 6-10$ с⁻¹, а период $\tau \approx 0,1$ с. Если взять m = 10, то $T_m \approx 1$ с.

Тем не менее, слаботурбулентная среда может вызывать фазовое искажение объектного поля. Чтобы учесть такие искажения, представим комплексную амплитуду возмущенного поля $A(\xi, t)$ в виде

$$A(\xi, t) = A(\xi) \exp(2\pi i \gamma t), \tag{9}$$

где γ — случайная величина, принимающая случайные значения в моменты времени регистрации интерферограммы. Образно говоря, турбулентность среды навязывает объектному полю множитель со случайной фазой φ_γ = 2πγ*t*.

2.2. Шум, обусловленный точностью позиционирования зеркала

Выше предполагалось, что скорость зеркала постоянна, а поэтому и частота $v = V/\lambda$ = const. В действительности, это, конечно, не так: скорость также следует считать случайной величиной, именно: $V(t) = V + \Delta V(t)$, где $\Delta V(t)$ — случайная величина. Соответственно и частоту $v(t) = v + \Delta V(t)/\lambda$ следует считать случайной величиной. Подставим эту величину в выражение (7), и, учитывая (9), получаем

$$G(\xi, t) = G_0 + A(\xi) \exp(2\pi i\gamma t) \exp(-2\pi i\Delta v t) \exp(-2\pi i\nu t) + cc.$$
(10)

Здесь $\Delta v = \Delta V(t)/\lambda$ — случайная вариация частоты.

Как видно из (10), случайная вариация частоты также навязывает объектному полю множитель $\exp(-\exp(-2\pi i \Delta v t))$ со случайной фазой $\varphi_v(t) = 2\pi i \Delta v t$. Таким образом, голограмма (10) содержит комплексную амплитуду поля $A(\xi, t) = A(\xi) \exp[i\varphi_{ac}(t)]$ со стохастической фазой

$$\rho_{ac}(t) = \varphi_{\gamma} + \varphi_{\nu} = 2\pi(\gamma + \Delta\nu)t.$$
(10)

В этих обозначения уравнение голограммы (10) можно записать в виде



Laser source — лазер, *BS* — светоделительный куб, *M* — зеркало, *Camera* — матричный приемник, *Object* — объект, *Lens* — отрицательная линза

Рис. 1. Оптическая схема интерферометра



Рис. 2. Дифракционная картина объекта, поступающая на матрицу приемника



Рис. 3. Восстановленное изображение объекта: портрет Чарли Чаплина, переснятый на голографическую пластику с уменьшением (размер объекта ≈ 1 мм)

$$G_{ac} = \left[G_0 + A_{ac}(\xi) \exp(-2\pi i v t) + A_{ac}^*(\xi) \exp(2\pi i v t) \right].$$
(11)

а ее преобразование Фурье дает просто комплексную амплитуду стохастического поля $\hat{F}_{T_m} \left\{ G_{ac}(\xi, \delta) \right\} = A_{ac}(\xi) = A(\xi) \exp[i\Delta_k(\xi)]$, как это было при выводе формулы (4).

3. Эксперимент

Экспериментальную верификацию изложенных выше принципов выполняли на интерферометре, оптическая схема которого приведена на рис. 1.



Рис. 4. Вид интерферограммы при регистрации в стационарных условиях (*a*) и при наличии возмущений (*b*)

Излучение лазера расширяется слабой линзой и направляется в интерферометр. Дифракционная картина объекта (голографическая пластинка, на которую предварительно сфотографировали с уменьшением портрет Чарли Чаплина) падает на матрицу приемника (рис. 2 и 3).

Зеркало в опорном плече, размещенное на подвижке, направляет опорный луч также на матрицу, формируя цифровую голограмму. Камера с некоторой частотой кадров ~ 50 Гц регистрирует набор голограмм при последовательном смещении зеркала с постоянной скоростью. В процессе смещения зеркала каждый пиксель матрицы регистрирует интерферограму: интенсивность пришедшего излучения как функцию времени. В условиях равномерно движущегося зеркала и отсутствия вибраций вид интерферограммы представляет собой синусоидальный сигнал, в случае присутствия каких-либо возмущений сигнал искажается. На рис. 4 приведены интерферограммы, полученные в стационарных условиях и в присутствие воздушного потока в предметном плече.

Заключение

Рассмотрен метод и соответствующая оптическая схема регистрации цифровых голограмм объектов с фазово-модулированным опорным пучком. Оптическая схема регистрации включает в себя лазер и интерферометр со сканирующим зеркалом для генерации фазово-модулированных опорных волн. Построена теоретическая модель влияния шума на качество реконструированного изображена. Проведены эксперименты по цифровой реконструкции голографического изображения объекта, находящегося в слаботурбулентной воздушной среде. Показано, что оптическая схема и предложенный алгоритм реконструкции изображения объекта, находящегося в слаботурбулентной и турбулентностью. Рассмотрена также теоретическая модель влияния шума на качество реконструированного изображены эксперименты по цифровой реконструкции голографического изображения объекта, находящего в слаботурбулентной и турбулентностью. Рассмотрена также теоретическая модель влияния шума на качество реконструированного изображена в слаботурбулентной воздушной среде. Показано, что оптическая схема и предложенный вибрацией и турбулентностью. Рассмотрена также теоретическая модель влияния шума на качество реконструированного изображена. Проведены эксперименты по цифровой реконструкции голографического изображения объекта, находящегося в слаботурбулентной воздушной среде. Показано, что оптическая схема и предложенный алгоритм реконструкции изображения объекта, находящегося в слаботурбулентной воздушной среде. Показано, что оптическая схема и предложенный алгоритм реконструкции изображения обладает значительной устойчивостью к шумам, обусловленным вибрацией и турбулентностью.

Список источников

- Kalenkov, S. G. <u>Spectrally-spatial fourierholography</u> / S. G. Kalenkov, G. S. Kalenkov, A. E. Shtanko // Optics Express. - 2013. - Vol. 21. - № 21. - P. 24985-24990.
- [2] Kalenkov, G. S. Гиперспектральная голографическая фурье-микроскопия / G. S. Kalenkov,
 S. G. Kalenkov, A. E. Shtanko // Квантовая электроника. 2015. Том 4. № 45. Р. 333–338.
- [3] Kalenkov S. G. Hyperspectral holography: an alternative application of the Fourier transform spectrometer / S. G. Kalenkov, G. S. Kalenkov, A. E. Shtanko // Journal of the Optical Society of America B. – 2017. – Vol. 34. – № 5. – P. B49–B55.
- [4] **Kalenkov, S. G.** <u>Self-reference hyperspectral holographic microscopy</u> / S. G. Kalenkov, G. S. Kalenkov, A. E. Shtanko // Journal of the Optical Society of America A. 2019. Vol. 36. № 2. P. A34–A38.
- [5] Kalenkov, S. G. <u>Continuous phase-shifting holography</u> / S. G. Kalenkov, G. S. Kalenkov, A. E. Shtanko // Journal of the Optical Society of America A. – 2019. – Vol. 37. – № 1. – P. 39–44.
- [6] Kalenkov, S. G. Hyperspectral holography and volume Denisyuk holograms / S. G. Kalenkov,
 G. S. Kalenkov // Holography: Advances and Modern Trends VI : Proceedings of SPIE. 2019. –
 Vol. 11030. P. 1103004.
- [7] **Денисюк, Ю. Н.** Об отображении оптических свойств объекта в волновом поле рассеянного им излучения / Ю. Н. Денисюк // Оптика и спектроскопия. 1963. Том 15. С. 552–532.